



冯一展

个人简历

生日: 1997.02.04

籍贯: 河南省郑州市

政治面貌: 中共党员

电话: 13838107313

邮箱: yizhan.feng@utt.fr

学历: 在读博士

教育背景

2015.09-2019.06	华北电力大学(北京)	控制与计算机工程学院	信息安全	本科
2019.07-2022.06	华北电力大学(北京)	控制与计算机工程学院	计算机科学与技术	硕士研究生
2022.09-至今	特鲁瓦技术大学(法国)	计算机科学与数字社会(LIST3N)	系统优化与安全	在读博士

学术经历

2022.09-至今 “基于大型语言模型的无人机摄像网络动作识别” 大型语言模型|无人机

- 主要工作: 随着一系列工业安防基础设施的部署, 监控摄像头和无人机群摄像网络得以大规模发展。公共安全和监控领域中海量的视频数据的开发与利用对提高城市安全管理、维护社会稳定发挥着至关重要的作用。我们将基于几何深度学习的最新进展在无人机摄像网络中实现动作检测和识别, 联合兼容零样本学习与 deepseek 等大型语言模型并采用知识蒸馏技术压缩模型以轻量化的方式部署到无人机中实现实时检测与识别并回环自动控制。

- 项目成果: 以独立一作身份编撰多篇会议和期刊论文。

Feng Y, Snoussi H, Teng J, et al. Large language model-based multi-task UAVs-towards distilled real-time interactive control[C]//IET Conference Proceedings CP870. 2023, 2023(39): 114-118.

Feng Y, Snoussi H, Teng J, et al. Large Language Models to Enhance Multi-task Drone Operations in Simulated Environments[J]. Drones and Unmanned Systems, 2025: 212.

Feng Y, Snoussi H, Teng J, et al. Edge-Optimized Multimodal Learning for UAV Video Understanding via BLIP-2. The Tenth International Conference on Data Mining and Big Data, DMBD'2025 Conference.

Feng Y, Snoussi H, Teng J, et al. Hybrid Distillation with CoT Guidance for Edge-Drone Control Code Generation. the 2nd International Conference on Drones and Unmanned Systems, DAUS' 2026 Conference.

Feng Y, Snoussi H, Chen Y, et al. Natural Language to Code: A Lightweight QLoRA-Tuned LLM for Multitask UAV Control, IEEE Transactions on Aerospace and Electronic Systems, 2025. (在投)

Feng Y, Snoussi H, Teng J, et al. DroneMoE: A Lightweight MoE Framework with Dynamic Pruning for Edge-Based Drone Control. IEEE Transactions on Cybernetics. (在投)

Feng Y, Yuyang W, Teng J, et al. Large Model-Driven Multimodal Reasoning for UAV Video Understanding in Edge-Server AIoT. IEEE Internet of Things Journal. (在投)

Lulu L, Feng Y, et al. UniGraspAll: Efficient Grasp Detection with Object Detection for Generalized Objects. Robotic Intelligence and Automation.(在投, 独立通讯)

Lulu L, Feng Y, et al. Enhancing Grasping Capabilities of Vision AI-based Robotics Arms for Smart Industry and Agriculture. Industrial Robot.(在投, 独立通讯)

2019.10-2022.06 “长城知识图谱构建”

深度学习|知识图谱

- 主要工作：将知识图谱应用于长城遗产保护当中，采用 BERT 进行命名实体识别，所得实体用 Word2Vec 进行词聚类，构建不同粒度的本体层数据模式。基于半监督进行关系抽取，同时通过实体链接到百科网站，应用爬虫技术获取半结构化信息进行属性填充。最终实现长城知识图谱的可视化。
- 项目成果：编撰两篇会议论文。

Y. Feng, J. Teng and Honglei Zhang, "GWKG: semi-automatic construction of the Great Wall Knowledge Graph," China Automation Congress, 2021.

Zhang H, Teng J, Feng Y. Survival analysis based on the Bayesian method[C]//2021 China Automation Congress (CAC). IEEE, 2021: 8178-8183.

2019.03-2020.12 “基于观测器的风机故障诊断”

MATLAB|深度学习

- 主要工作：基于未知非线性函数的上下界信息,构造风力发电机故障的估计值与传感器测量值的残差,采用区间观测器解决风力发电机基准模型中的故障检测问题。通过 MATLAB/SIMULINK 仿真验证了有效性。
- 项目成果：参与申请两项专利，参与撰写三篇会议论文。

滕婧, 李常玲, 杨韬燃, & 冯一展. (2020). 基于自适应观测器的风力发电机故障诊断与隔离方法. CN111117368A.

滕婧;杨韬燃;李常玲;冯一展. (2020). 基于长短期记忆模型循环神经网络的风力发电机故障诊断的制作方法.

T. Yang, J. Teng, C. Li and Y. Feng, "Wind turbine fault detection and diagnosis using LSTM neural network," 2020 39th Chinese Control Conference (CCC), 2020, pp. 4042-4047, doi: 10.23919/CCC50068.2020.9188709.

Teng J, Li C, Feng Y, et al. Adaptive observer based fault tolerant control for sensor and actuator faults in wind turbines[J]. Sensors, 2021, 21(24): 8170.

Teng J, Chen Y, Feng Y, et al. FFC-iTransformer for Ultra-Short-Term Wind Power Forecasting, IEEE International Conference on Industrial Electronics for Sustainable Energy Systems 2025.

2017.03-2018.07 “智能识别座椅”

C 语言开发|单片机

- 主要工作：运用单片机作为载体，基于 C 语言收集和处理压力传感器的测量值，根据臀部受力分布的差异识别不同用户，从而针对性的警示用户避免久坐。
- 项目成果：汇总文档，编写使用手册，申请一项专利。

蔡梦路, 令狐桐雯, 冯一展, 张玉辉, & 梁光胜. (2019). 一种智能识别座椅. CN208875812U.

证书及个人评价

2018 大学生创新创业训练计划项目	国家级良好	2021 “金风杯” 能源创新挑战赛优胜奖
2020 全国信息化人才专业技术证书	高级知识图谱工程师	2022 国家留学基金委公派留学资格证书
2021 中国高校人工智能人才国际培养计划结业证书		2023 中国驻法国大使馆志愿者荣誉证书

本人长期从事人工智能与多学科交叉研究，研究方向涵盖大语言模型、无人机智能控制、计算机视觉、知识图谱及能源电力智能化等领域，具备较强的科研创新能力和成果产出能力。博士期间在完成个人研究工作的同时，持续与华北电力大学导师团队保持紧密合作，深度参与课题组项目推进、研究生培养、学术讨论、技术路线设计及论文撰写修改等工作，积累了较好的团队协作与科研指导经验。